# Wirtgen AutoPilot 2.0 – une plus grande précision de pose à moindres coûts

**Nouvellement développé, le Wirtgen** **AutoPilot 2.0 permet désormais de réaliser des profils Offset et Inset avec encore plus de rentabilité et de précision. Le système 3D peut soit utiliser un modèle de données existant, soit réaliser sur site** **un nouveau modèle numérique de données. Wirtgen propose l’AutoPilot 2.0 pour les modèles SP 15/SP 15i et SP 25/SP 25i.** **Il est également possible d’équiper ces machines a posteriori.**

**Le fil de guidage et la réalisation d’un modèle géodésique sont superflus**

L’AutoPilot 2.0 permet ainsi de réaliser, entre autres, des barrières de sécurité en béton, des bordures, des séparateurs de circulation ou encore des revêtements de chaussée allant jusqu’à 3,5 m de largeur. Ce système de guidage 3D se compose d’un ordinateur intégré à la machine et d’une tablette fixée à la canne à plomber du Field Rover. Deux récepteurs GPS montés sur la machine communiquent avec une station GPS de référence située sur le chantier. Le système de navigation par satellite (GNSS) contrôle la direction et l’inclinaison transversale de la machine à coffrage glissant de façon entièrement automatique. Il suffit pour cela de recevoir les signaux d’un nombre suffisant de satellites et d’avoir été formé à l’utilisation du système. L’avantage : les travaux de repérage ainsi que de mise en place et de démontage des fils de guidage sont superflus, et donc les fils ne gênent plus l’équipe autour de la machine. Les camions malaxeurs ont plus de place pour effectuer leurs manœuvres, et le transport du matériau vers la machine à coffrage glissant s’en trouve simplifié. Cela accélère le processus de travail tout en le rendant plus économique. Et il n’est plus nécessaire de réaliser un modèle géodésique au préalable.

Deux variantes : principe de fonctionnement

Le logiciel d’utilisation intuitive intégré à la robuste tablette permet à l’utilisateur de mettre en place un fil de guidage virtuel sur site, et ce, de deux manières.

Variante 1 : l’utilisateur importe sur la tablette les données d’un modèle 3D déjà réalisé.

Variante 2 : il se rend sur le tracé à réaliser avec la canne à plomber du Wirtgen Field Rover et détermine certains points de mesure. L’avantage du Field Rover est que le logiciel calcule le tracé optimal à partir des différents points de mesure – le fil de guidage virtuel. Ce faisant, il est possible de tenir compte de la présence éventuelle de bouches d’égout, bouches d’incendie et/ou lampadaires, et d’adapter si besoin le fil de guidage virtuel.

Contrôle automatique de la qualité

Le logiciel dispose en outre d’outils pouvant être utilisés comme lors de la mise en place d’un fil de guidage traditionnel. Pour assurer la meilleure qualité de pose possible, le logiciel vérifie automatiquement si les données – importées ou réalisées pour la première fois – contiennent d’éventuels points d’inflexion pouvant se répercuter sur la direction et le réglage de hauteur, et les affiche sur la tablette. L’utilisateur peut alors corriger ces points indésirables en leur donnant une forme plus arrondie sur l’écran tactile, en un tour de main, via l’éditeur graphique.

Après ce contrôle de qualité, la tablette est raccordée au système de commande de la machine à coffrage glissant et les données de consigne sont transmises à la machine. Ensuite, la machine à coffrage glissant démarre d’elle-même au point de départ mesuré et, à partir de là, avance automatiquement le long du tracé prédéfini.

Une représentation claire au service d’une utilisation simple

Les graphiques donnent une représentation fidèle du processus, ce qui permet à l’utilisateur de réaliser sur la tablette des objets même complexes en très peu de temps, de les contrôler, puis de les faire poser par la machine à coffrage glissant – tout en étant sûr que la présence éventuelle d’équipements sur le site sera prise en compte dans les données. L’utilisateur garde un contrôle total et peut à tout moment intervenir dans le processus de pose automatique. Par ailleurs, cet outil intelligent est d’une grande simplicité d’utilisation.

Photos :

|  |  |
| --- | --- |
|  | W\_photo\_SP15i\_00080\_HI Avec le Wirtgen AutoPilot 2.0, le Field Rover mesure les points d’appui du fil de guidage virtuel. Le logiciel calcule le tracé optimal pour la pose de béton à partir de tous les points mesurés. |

|  |  |
| --- | --- |
|  | **W\_freisteller\_AutoPilot\_00007**  La tablette du Wirtgen AutoPilot 2.0 affiche un aperçu sous forme de carte qui permet de voir l’ensemble du chantier avec tous les équipements présents. Chaque équipement peut être directement contrôlé avec le Field Rover, ce qui permet également de tenir compte de la présence éventuelle de bouches d’égout, bouches d’incendie, etc. |

|  |  |
| --- | --- |
|  | **W\_photo\_SP15i\_00083\_HI**  En un tour de main, la tablette se démonte de la canne à plomber pour venir se fixer dans sa station d’accueil sur le poste de conduite de la machine à coffrage glissant Wirtgen. L’écran de la tablette donne à l’utilisateur un aperçu de tous les principaux paramètres. Celui-ci peut, si besoin, adapter manuellement le fil de guidage virtuel. |

|  |  |
| --- | --- |
|  | W\_photo\_SP15i\_00082\_HI Équipées de l’AutoPilot 2.0, les machines à coffrage glissant Wirtgen posent des profils monolithiques ou des chaussées étroites sans fil de guidage. Elles peuvent réaliser sur le chantier, en très peu de temps, des profils aux formes les plus complexes. |

*Attention : Ces photos sont destinées uniquement à une première visualisation. Pour une reproduction dans vos publications, merci d’utiliser les photos en résolution de 300 dpi, que vous pourrez télécharger sur le site web de Wirtgen GmbH / Wirtgen Group.*

|  |  |
| --- | --- |
| Vous obtiendrez de plus amples  informations auprès de :  WIRTGEN GmbH  Corporate Communications  Michaela Adams, Mario Linnemann  Reinhard-Wirtgen-Straße 2  53578 Windhagen  Allemagne  Téléphone : +49 (0) 2645 131 – 4510  Telefax : +49 (0) 2645 131 – 499  E-mail : presse@wirtgen.com  www.wirtgen.com |  |